

项目名称	微型模块化自主水下机器人（AUV）的开发		
项目阶段	☐ 研制 ☐ 试生产 ☒ 小批量生产 ☐ 批量生产 ☐ 其他（ ）		
技术领域	先进制造	合作方式	双方商定
项目简介： 微型模块化AUV分为标配模块和扩展模块，具有标准化机械和电气一体化功能扩展的连接结构，可扩展侧扫声呐、DVL、CTD、PH值、浊度计、摄像机、核辐射、声通讯机等设备；具有体积小、质量轻的特点，单人即可进行布放和回收；可进行遥控/自主双控制；具有六自由度的高灵活运动姿态，可操作性好，能够广泛应用于水文水质测量、水下地形地貌扫描等常规任务；同时隐蔽性强，可进行无人侦查、反潜作战及扫雷灭雷等军事作业任务。其技术指标在国际同量级产品中处于领先水平，能够打破国外对我国的技术封锁。			
实施条件： 需要室内装配、测试场地，需要专用的测试水池及外场测试场地。如有条件，需配备加工机床和喷漆厂房，便于大规模生产。			
知识产权情况： 该成果已授权发明专利2项，实用新型专利2项。一种模块化AUV尾部推进结构，专利号：2016100505325；一种模块化AUV的端口连接装置，专利号：201610050533X；一种微小型仿生机器鱼浮力调节装置，专利号：ZL 2016 2 0660756.3；一种水下航行器回收杆，专利号：ZL 2016 2 0668965.2。			
成果照片： 			