

项目名称	大型板材搬运安装机械手		
项目阶段	☐ 研制 ☒ 试生产 ☐ 小批量生产 ☐ 批量生产 ☐ 其他 ()		
技术领域	先进制造	合作方式	双方商定
项目简介: 随着建筑业的快速发展,装修档次不断提升,对建筑板材施工技术和施工质量的要求也越来越高。大型板材搬运安装机械手一般用于大型室内装饰作业、大理石壁板、玻璃壁板等适合干挂式工艺的板材安装。机器人采用油电混合动力进行板材安装与板材运送的相互转换。运动部分为履带式,场地适应能力强。在安装板材时,机器人使用支腿固定本体,安装过程平稳顺畅;其采用遥控操作控制方式,方便多角度观察安装状况。技术参数:最大板材尺寸2 m×3.5 m,最大提升高度12 m,最大安装质量800 kg,安装定位精度±2 mm。			
实施条件: 板材搬运安装机械手在施工时需要一定的场地施工面积来保证大理石壁板、玻璃壁板等板材安装作业。			
知识产权情况: 该成果已授权发明专利2项:板材搬运安装机械手控制系统,专利号:201520179412.6;基于触摸屏的运动控制及视觉检测装置,专利号:201420846780.7。			
成果照片:  			